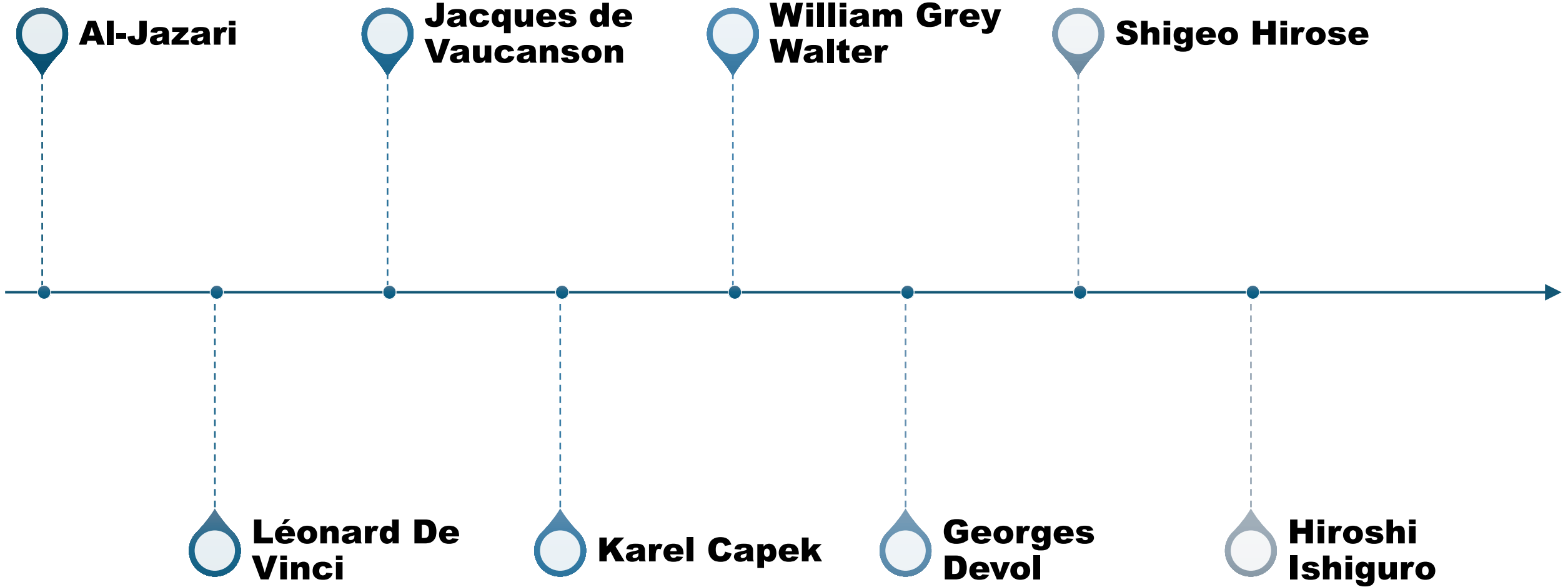


Robotique



Al-Jazari

- Al-Jazari, est un éminent ingénieur et mathématicien de la période médiévale islamique.
- Le peu de choses connues sur sa vie provient de l'introduction à son Livre de la connaissance des procédés mécaniques écrit en 1206 à la demande du prince artukide de l'époque, Nasir al-Din Mahmoud.
- Le premier humanoïde mécanique programmable a été inventé par lui en 1206.
- Son mécanisme est un système de tambour à chevilles (cames) permettait de modifier les instructions mécaniques pour changer les percussions et les sons joués par les automates.
- C'est un ensemble de figurines humanoïdes (des musiciens) flottant sur un bassin d'eau pour animer les banquets royaux.

Léonard De Vinci

- Le Robot est un automate humanoïde imaginé par Léonard de Vinci (1452-1519) et peut-être construit par lui. Ce robot aurait été conçu à l'occasion de festivités organisées en 1495 à la cour ducale de Milan par Ludovic Sforza, le commanditaire de La Cène.
- Il se peut que Vinci ait créé d'autres robots anthropomorphes. Une rumeur connue veut qu'il ait travaillé sur un projet pour un automate en forme de lion, mais il n'existe aucun témoignage direct à ce sujet.

Jacques de Vaucanson

Jacques Vaucanson, né le 24 février 1709 à Grenoble et mort le 21 novembre 1782 à Paris, **est un inventeur et mécanicien français.**

Il a fait des automates spectaculaires et a révolutionné l'industrie textile.

Il invente plusieurs automates dont le **flûteur de Vaucanson** et le **canard de Vaucanson**.

- Le Flûteur automate de Vaucanson est un automate androïde jouant de la flûte traversière, en 1738. Il recrée fidèlement le jeu d'un flûtiste sur un instrument identique à ceux en usage à l'époque.
- Le Canard de Vaucanson, également appelé le Canard digérant, digérateur ou défécateur, est un canard automate. Cet automate impressionne vivement le public, assoit la renommée de Vaucanson et devient un symbole du rationalisme scientifique

Karel Capek

- Karel Čapek né le 9 janvier 1890 à Malé Svatoňovice et mort le 25 décembre 1938 (à 48 ans) à Prague
- L'un des plus importants écrivains tchécoslovaques du 20^e siècle
- Le mot robot, qui apparaît pour la première fois dans sa pièce de théâtre de science-fiction R. U. R. en 1920

William Grey Walter

- William Grey Walter est né le 19 février 1910 à Kansas City (Missouri) et est mort le 6 mai 1977 à Clifton, dans la banlieue de Bristol (Royaume-Uni). Il est pionnier de la cybernétique et de la robotique, il est notamment connu pour avoir inventé des « robots tortues » capables de simuler un comportement autonome, les tortues de Bristol.
- Il a aussi développé la première machine d'amplification de la topographie cérébrale. Pendant la Seconde Guerre mondiale, il a travaillé sur un principe de missile guidé et sur la mise au point du radar.

George Devol

- George Charles Devol Jr., né le 20 février 1912 à Louisville (Kentucky) et mort le 11 août 2011 à Wilton (Connecticut),
- développé Unimate, le premier robot de manutention utilisé dans les travaux de production industrielle.
- En 1939, Devol dépose un brevet sur les contrôles de proximité destinés aux machines à repasser, basés sur un champ de radiofréquences.
- En 1943, il organise General Electronics Industries à Greenwich, dans le tConnecticut, en tant que filiale de l'Auto Ordinance Corporation. General Electronics fabrique des dispositifs de contre-radar jusqu'à la fin de la Guerre.
- Devol fait partie de l'équipe qui développe la première utilisation commerciale de la technologie de four à micro-ondes, le Speedy Weeny, qui cuit et distribue automatiquement des hot-dogs.

Shigeo Hirose

- **Shigeo Hirose** (né en 1947 à Tokyo) est un pionnier de la technologie et professeur à l'Institut de technologie de Tokyo. Il a obtenu un doctorat à [l'Institut de technologie de](#) Tokyo en 1976, où il a ensuite occupé un poste de professeur.
- Ses œuvres incluent des conceptions de robots capables de divers types de mouvements tels que marcher, ramper, nager et ramper. Parmi les conceptions spécifiques figurent un « ninia-robot » capable d'escalader des bâtiments et un robot de sept tonnes capable de gravir des pentes montagneuses dans le but d'installer des boulons dans le sol afin d'éviter les glissements de terrain. Hirose participe également à des travaux avec les Nations-Unies pour développer un robot télécommandé capable de déminer [des mines terrestres](#).

Hiroshi Ishiguro

- Hiroshi Ishiguro né le 23 octobre 1963, est un roboticien japonais, directeur d'Intelligent Robotics Laboratory (Laboratoire de robotique intelligente), qui dépend du Department of Adaptive Machine (Département des systèmes machine adaptables) à l'Université d'Ōsaka, au Japon.
- Il a conçu le premier géminoïde (**Geminoid HI-1**) en 2006. Ce robot a l'apparence physique exacte d'Ishiguro lui-même. C'est un robot androïde ultra-réaliste. Il est modelé sur une personne bien vivante. Il utilise une peau en silicone, de vrais cheveux et des actionneurs pneumatiques. Il sert à étudier la présence humaine et la téléprésence à distance.